

## DM556-IO (V3.0)使用说明

### 一、功能概述

- 1) DM556-IO (V3.0)是一款调速步进驱动器；
- 2) 主要匹配 57、60 机座的两相步进电机；
- 3) 电压支持直流 20~50dcV；电流最大支持 6.1A；
- 4) 输入信号支持 5 或者 24Vdc；
- 5) 3 路输入信号，分别定义为启停、正反转、电机使能切换；
- 6) 带有 1 路报警输出，最大饱和输出 100mA，最大耐压 30Vdc；
- 7) 1 路抱闸输出；
- 8) 3 位拨码，8 档电流可调；
- 9) 4 位拨码，具有 16 档速度可调；
- 10) 扩展拨码，部分功能可以拨码设置；
- 11) 带有串口，部分参数可调。

### 二、接口及拨码说明

#### 1) 信号接口

名称	功能
PUL+/RUN	<b>启停信号</b> : 24Vdc; 悬空时, 电机为停止(运行过程中该信号撤销, 则减速停止), 有信号输入时 (PUL+接 24V 正, PUL-接 24V 负极), 电机加速运行到设定速度;
PUL-/RUN	
DIR+	<b>方向信号</b> : 24Vdc; DIR+, DIR-: 悬空时, 电机正转, 有信号输入时, 电机反转, 当电机在运行过程中, 方向信号发生变化, 电机先减速停止, 再反向运行到指定速度。
DIR-	
ENA+	<b>使能信号</b> : 24Vdc; 有 2 个功能可选, 用拨码 11 设置。 <b>功能 1: 此输入信号用于使能或禁止。</b> 使能信号接通时, 驱动器将切断电机各相的电流使电机处于自由状态, 当不需用此功能时, 使能信号端悬空即可 <b>功能 2: 此输入信号用于两段速切换。</b>
ENA-	
ALM	报警信号: 此信号用于驱动器故障信号输出, 为光电隔离 OC 输出, 最高承受电压 30VDC, 最大饱和电流 100mA。
BR	抱闸信号: 最高承受电压 30VDC, 最大饱和电流 100mA。
COM	报警和抱闸信号公共端 (负端)

#### 2) 强电接口

名称	功能
GND	电源输入端, 电压范围: 20VDC~50VDC
Vdc	
A+、A-	电机 A 相线圈。
B+、B-	电机 B 相线圈。

#### 3) 拨码功能说明

##### 电流设置

输出峰值电流	输出均值电流	调试软件对应档位	SW1	SW2	SW3
1.8A	1.3A	0	off	off	off
2.1A	1.5A	1	on	off	off
2.7A	1.9A	2	off	on	off
3.2A	2.3A	3	on	on	off
3.8A	2.7A	4	off	off	on
4.3A	3.1A	5	on	off	on
4.9A	3.5A	6	off	on	on
5.6A	4.0A	7	on	on	on

##### 转速设置

转速 (转/分) 出厂值 (恢复出厂值)	对应调试软件档位	SW5	SW6	SW7	SW8
20	0	on	on	on	on

30	1	off	on	on	on
40	2	on	off	on	on
50	3	off	off	on	on
60	4	on	on	off	on
70	5	off	on	off	on
80	6	on	off	off	on
90	7	off	off	off	on
100	8	on	on	on	off
150	9	off	on	on	off
200	10	on	off	on	off
250	11	off	off	on	off
300	12	on	on	off	off
350	13	off	on	off	off
400	14	on	off	off	off
450	15	off	off	off	off

说明：以上 16 档的速度和对应的加速度、减速度均可以改，可以保存。

#### SW4: Idle Current

**On=90%,off=50%**

通过调试软件可以设置保存以下参数

- 1) 16 档的速度和 8 档电流均可自定义设定（电流自定义最大设定可到 6.1A）；
- 2) 每一档加速度和减速度可以单独设置；参数恢复出厂值，参数如丝印所示。
- 3) 参数可以保存为文件，并且能够导入下载。自整定可以打开或者关闭。

**报警说明**过流和过压报警。

IO 接口功能如下表所示，

其他说明

- 1) 侧面的 8 位拨码保留，功能定义如下：

拨码	定义	
SW9	自整定设置	SW9=off: 电机上电自整定（出厂默认）；SW9=on: 电机上电不自整定，采用默认参数。
SW10	设置报警输出阻态	SW10=off: 正常工作情况下，报警输出为低阻态（导通状态）（出厂默认），当驱动器发生报警时，报警输出为高阻（非导通状态）； SW10=on: 正常工作情况下，报警输出为高阻态（非导通状态），当驱动器发生报警时，报警输出为低阻（导通状态）。
SW11	使能口功能选择	SW11=off: 使能功能 1（常规使能功能）SW11=on: 使能功能 2（两段速切换功能）注意，两段速度的第二个速度均为设置的速度的一半，不能修改。
SW12~SW16	保留	

### 三、典型接线图

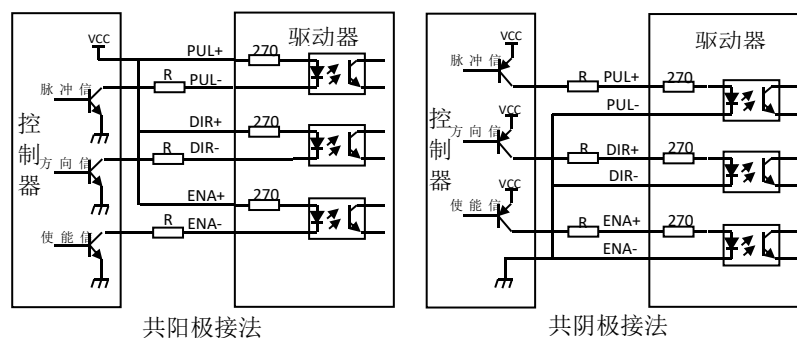


图 1 输入接口电路

驱动器支持差分，共阳极，共阴极接法，如图所示；此外，DM556-IO (V3.0)支持 5 或者 24V 输入，通过侧面滑动开关选择，无需串接电阻。

#### 四、安装尺寸图

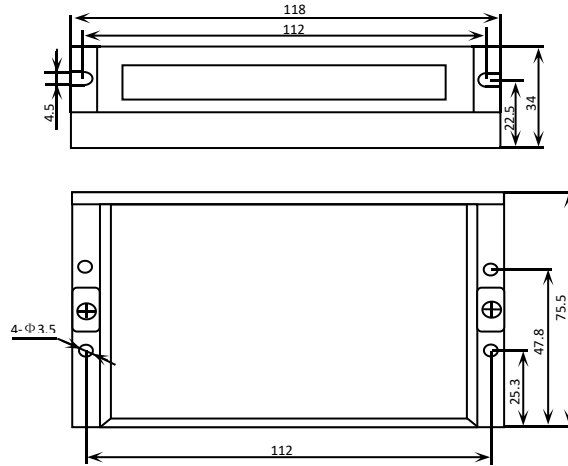


图2 安装尺寸图(单位: mm)

注意: 设计安装尺寸时, 需要为端子和走线预留适当空间。

#### 五、保护功能

- 1) 短路保护  
当发生相间短路或驱动器内部过流时, 驱动器红灯闪亮 1 次, 且在 3 秒内反复闪亮。
- 2) 过压保护  
当输入电压高于 60V 时驱动器驱动器红灯闪亮 2 次, 且在 3 秒内反复闪亮。  
当驱动器发生以上报警时, 需要将驱动器断电, 确保故障排除才能重新上电。

#### 附: 调试软件说明

- 1) DM556-IO (V3.0)可以使用调试软件进行部分参数的设置。
- 2) 调试软件采用 StandardProTuner
- 3) 在使用调试软件调试该产品时, 需要将安装文件目录下的 DATA 文件进行替换。

将 StandardProTuner\_setup 2014-04-03 安装好。

找到安装文件下的 DATA 文件 C:\Program Files\StandardProTuner\DATA.mbd 将此 DATA 文件替换掉。

打开调试软件, 参数如下: 可以对部分参数进行修改设置。

雷赛智能 DM556V30 Ver 1.0

通信 显示 工具 语言 帮助

参数管理

读文件 另存 读参数 写参数 保存 参数比较 恢复出厂

参数分类选择	参数地址	参数名称	参...	范围	默...	单...	备注
全部参数	0	峰值电流	1843	1~32767	1000	mA	请参照手册
	1	电机分辨率	200	200~51200	200	--	表示电机运行一转所需要的脉冲个数，在细分拨码全
	2	待机时间	400	100~10000	500	ms	单位: ms
	3	待机电流百分比	50	0~100	50	%	电机进入待机后，电流与峰值电流的百分比。
	5	出口1功能位选择	0	1~32767	1	--	bit0:报警输出; bit1: Ready输出; bit2:到位输出
	6	使能电平	1	0~1	1	--	0-高电平使能; 1-低电平使能
	7	不使能时电机动作	0	0~1	0	--	0-不响应脉冲, 电机不锁定; 1-不响应脉冲, 电机锁
	8	出口1阻态设置	0	0~1	0	--	0-故障时光耦导通, 低阻; 1-故障时光耦截止, 高阻
	9	PI滤波使能	0	0~1	0	--	0-不使能(采用微细分); 1-使能(PI滤波时间起作用)
	10	滤波时间	1600	0~51200	1000	us	设定滤波器的滤波时间, 到位us。
	13	电流环PI自动整定使能	1	0~1	1	--	0-不使能; 1-使能
	15	电流环Kp	852	200~32767	1000	--	在自整定为使能时, 该项只读不使能是用户可改写。
	16	电流环Ki	123	0~32767	200	--	在自整定为使能时, 该项只读不使能是用户可改写。
	17	最大速度设置0	20	0~3000	100	rpm	无
	18	加速度设置0	100	1~32767	100	rpss	无
	19	减速度设置0	300	1~32767	200	rpss	无
	20	最大速度设置1	30	0~3000	100	rpm	无
	21	加速度设置1	100	1~32767	100	rpss	无
	24	减速度设置1	300	1~32767	200	rpss	无
	25	最大速度设置2	40	0~3000	100	rpm	无
	26	加速度设置2	100	1~32767	100	rpss	无
	27	减速度设置2	300	1~32767	200	rpss	无
	28	最大速度设置3	50	0~3000	100	rpm	无
	29	加速度设置3	100	1~32767	100	rpss	无
	30	减速度设置3	300	1~32767	200	rpss	无
	31	最大速度设置4	60	0~3000	100	rpm	无
	33	加速度设置4	100	1~32767	100	rpss	无
	35	减速度设置4	250	1~32767	200	rpss	无
	36	最大速度设置5	70	0~3000	100	rpm	无
	37	加速度设置5	100	1~32767	100	rpss	无
	38	减速度设置5	250	1~32767	200	rpss	无
	40	最大速度设置6	80	0~3000	100	rpm	无
	42	加速度设置6	100	1~32767	100	rpss	无
	43	减速度设置6	250	1~32767	200	rpss	无
	44	最大速度设置7	90	0~3000	100	rpm	无
	45	加速度设置7	100	1~32767	100	rpss	无
	46	减速度设置7	250	1~32767	200	rpss	无
	47	最大速度设置8	100	0~3000	100	rpm	无
	49	加速度设置8	100	1~32767	100	rpss	无
	50	减速度设置8	200	1~32767	200	rpss	无
	53	最大速度设置9	150	0~3000	100	rpm	无
	54	加速度设置9	100	1~32767	100	rpss	无
	55	减速度设置9	200	1~32767	200	rpss	无
	56	故障检测选择	3	0~65535	65535	--	请查阅相关文档后修改该参数。
	57	最大速度设置10	200	0~3000	100	rpm	无
	58	加速度设置10	100	1~32767	100	rpss	无

添加自定义分类

58	加速度设置10	100	1~32767	100	rpss	无
59	减速度设置10	200	1~32767	200	rpss	无
64	最大速度设置11	250	0~3000	100	rpm	无
66	加速度设置11	100	1~32767	100	rpss	无
68	减速度设置11	200	1~32767	200	rpss	无
72	最大速度设置12	300	0~3000	100	rpm	无
73	加速度设置12	100	1~32767	100	rpss	无
74	减速度设置12	200	1~32767	200	rpss	无
75	最大速度设置13	350	0~3000	100	rpm	无
76	加速度设置13	100	1~32767	100	rpss	无
83	减速度设置13	100	1~32767	200	rpss	无
84	最大速度设置14	400	0~3000	100	rpm	无
85	加速度设置14	100	1~32767	100	rpss	无
94	减速度设置14	100	1~32767	200	rpss	无
95	最大速度设置15	450	0~3000	100	rpm	无
96	加速度设置15	100	1~32767	100	rpss	无
97	减速度设置15	100	1~32767	200	rpss	无
99	保留参数	100	0~32767	0	--	无
131	电流档0设置	5734	100~6300	1000	mA	无
132	电流档1设置	5018	100~6300	1800	mA	无
133	电流档2设置	4403	100~6300	2700	mA	无
134	电流档3设置	3891	100~6300	3300	mA	无
135	电流档4设置	3277	1~6300	3700	mA	无
136	电流档5设置	2765	1~6300	4300	mA	无
137	电流档6设置	2150	1~6300	4800	mA	无
138	电流档7设置	1843	1~6300	5600	mA	无

修改参数后，点击保存图标即可保存参数。

以下是参数对应的地址，如果某些情况电脑不兼容，无法使用调试软件，可以用调试助手进行参数的修改，需要将地址和对应的参数修改，然后发送即可。

参数地址(十进制)	参数地址(16进制)	参数说明	默认值	参数范围	说明
0	0	峰值电流	1843		该驱动器 8 档电流在以下参数设置，此参数仅仅用来显示当前档位电流值
1	1	电机分辨率	200		此参数无效
2	2	待机时间	400	100-10000	

3	3	待机电流百分比	50	0-100	
5	5	输出口 1 功能选择	0	0/1	报警输出
6	6	使能电平	1	0/1	0 高电平使能; 1 低电平使能
7	7	不使能电机电作	0	0/1	
8	8	输出口 1 阻态设置	0	0/1	
9	9	Fir 滤波	0	0/1	
10	A	滤波时间	1600	0-51200	
13	D	电流环 PI 自整定	1		0: 使能, 1: 不使能
15	E	电流环 KI	-		
16	F	电流环 KP	-		
17	11	最大速度 0	20	0-3000	对应 5~8 拨码设置为全 on, 单位 R/MIN, 对应 5-8 拨码第 0 档
18	12	加速度设置 0	100	1-32767	对应 5~8 拨码设置为全 on, 单位 r/s/s, 对应 5-8 拨码第 0 档
19	13	减速度设置 0	300	1-32767	对应 5~8 拨码设置为全 on, r/s/s, 对应 5-8 拨码第 0 档
20	14	最大速度 1	30		对应 5-8 拨码第 1 档
21	15	加速度设置 1	100		对应 5-8 拨码第 1 档
24	18	减速度设置 1	300		对应 5-8 拨码第 1 档
25	19	最大速度 2	40		对应 5-8 拨码第 2 档
26	1A	加速度设置 2	100		对应 5-8 拨码第 2 档
27	1B	减速度设置 2	300		对应 5-8 拨码第 2 档
28	1C	最大速度 3			对应 5-8 拨码第 3 档
29	1D	加速度设置 3			对应 5-8 拨码第 3 档
30	1E	减速度设置 3			对应 5-8 拨码第 3 档
31	1F	最大速度 4			对应 5-8 拨码第 4 档
33	21	加速度设置 4			对应 5-8 拨码第 4 档
35	23	减速度设置 4			对应 5-8 拨码第 4 档
36	24	最大速度 5			对应 5-8 拨码第 5 档
37	25	加速度设置 5			对应 5-8 拨码第 5 档
38	26	减速度设置 5			对应 5-8 拨码第 5 档
40	28	最大速度 6			对应 5-8 拨码第 6 档
42	2A	加速度设置 6			对应 5-8 拨码第 6 档
43	2B	减速度设置 6			对应 5-8 拨码第 6 档
44	2C	最大速度 7			对应 5-8 拨码第 7 档
45	2D	加速度设置 7			对应 5-8 拨码第 7 档
46	2E	减速度设置 7			对应 5-8 拨码第 7 档
47	2F	最大速度 8			对应 5-8 拨码第 8 档
49	31	加速度设置 8			对应 5-8 拨码第 8 档
50	32	减速度设置 8			对应 5-8 拨码第 8 档
53	35	最大速度 9			对应 5-8 拨码第 9 档
54	36	加速度设置 9			对应 5-8 拨码第 9 档
55	37	减速度设置 9			对应 5-8 拨码第 9 档
56	38	故障检测选择			
57	39	最大速度 10			对应 5-8 拨码第 10 档
58	40	加速度设置 10			对应 5-8 拨码第 10 档
59	41	减速度设置 10			对应 5-8 拨码第 10 档
64	40	最大速度 11			对应 5-8 拨码第 11 档
66	42	加速度设置 11			对应 5-8 拨码第 11 档
68	44	减速度设置 11			对应 5-8 拨码第 11 档
72	48	最大速度 12			对应 5-8 拨码第 12 档
73	49	加速度设置 12			对应 5-8 拨码第 12 档
74	4A	减速度设置 12			对应 5-8 拨码第 12 档
75	4B	最大速度 13			对应 5-8 拨码第 13 档
76	4C	加速度设置 13			对应 5-8 拨码第 13 档
83	53	减速度设置 13			对应 5-8 拨码第 13 档
84	54	最大速度 14			对应 5-8 拨码第 14 档
85	55	加速度设置 14			对应 5-8 拨码第 14 档
94	5E	减速度设置 14			对应 5-8 拨码第 14 档
95	5F	最大速度 15			对应 5-8 拨码第 15 档
96	60	加速度设置 15			对应 5-8 拨码第 15 档
97	61	减速度设置 15			对应 5-8 拨码第 15 档
99	63	保留参数	100		抱闸输出时间参数
131	83	电流档 0 设置			对应 1-3 拨码第 0 档
132	84	电流档 1 设置			对应 1-3 拨码第 1 档
133	85	电流档 2 设置			对应 1-3 拨码第 2 档
134	86	电流档 3 设置			对应 1-3 拨码第 3 档
135	87	电流档 4 设置			对应 1-3 拨码第 4 档
136	88	电流档 5 设置			对应 1-3 拨码第 5 档
137	89	电流档 6 设置			对应 1-3 拨码第 6 档
138	8A	电流档 7 设置			对应 1-3 拨码第 7 档

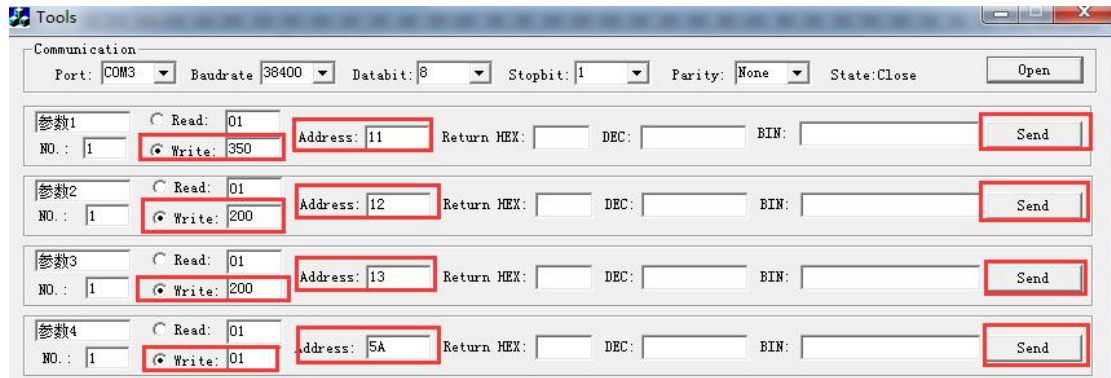
其他参数:

1: **保存参数**, 向地址 5A 写入 1 即可保存参数

2: **恢复出厂值**, 向地址 5B 写入 1 即可恢复出厂值

举例: 将驱动器的 5~8 拨码设置全 on, 将第 0 档的速度, 加速度, 减速度分别改成 350,200,200, 然后保存,

具体操作如下：



The screenshot shows a software window titled "Tools" with a "Communication" section. The settings are as follows:

- Port: COM3
- Baudrate: 38400
- Databit: 8
- Stopbit: 1
- Parity: None
- State: Close
- Open button

Below the communication settings are four rows for parameter configuration, each with a "Send" button:

Parameter	Read	Write	Address	Return HEX	DEC	BIN
参数1 NO.: 1	<input type="radio"/> Read: 01	<input checked="" type="radio"/> Write: 350	11			
参数2 NO.: 1	<input type="radio"/> Read: 01	<input checked="" type="radio"/> Write: 200	12			
参数3 NO.: 1	<input type="radio"/> Read: 01	<input checked="" type="radio"/> Write: 200	13			
参数4 NO.: 1	<input type="radio"/> Read: 01	<input checked="" type="radio"/> Write: 01	5A			